

Н. І. ГУЗЛЬ, С. П. ЛАВРЕНЮК

ЗАДАЧА БЕЗ ПОЧАТКОВИХ УМОВ ДЛЯ ГІПЕРБОЛІЧНОЇ СИСТЕМИ ПЕРШОГО ПОРЯДКУ

У праці розглянуто задачу без початкових умов для гіперболічної системи вигляду

$$u_t + \sum_{i=1}^l A_i(x, t) u_{x_i} + C(x, t) u + g(t, u) = f(x, t)$$

в обмеженій за змінною x області. Отримані деякі достатні умови існування і одностійкості розв'язку майже всюди незалежно від його поведінки при $t \rightarrow -\infty$.

Вперше задачу без початкової умови для рівняння теплонпровідності дослідив А. М. Тихонов [11]. У праці [1] для певного нелінійного параболічного рівняння вперше було виявлено такий ефект: коректність задачі не залежить від поведінки розв'язку при $t \rightarrow -\infty$. Аналогічний результат для деякої напівлінійної системи гіперболічних рівнянь першого порядку з трьома незалежними змінними в необмеженому за часом паралелепіпеді одержано в праці [8]. Інші класи коректності для гіперболічних систем першого порядку з двома незалежними змінними і для напівлінійних гіперболічних рівнянь другого порядку побудовано в працях [4, 5, 6, 7, 10]. Зокрема, в працях [4, 5] за допомогою методу характеристик доведено коректність задачі без початкових умов для лінійної гіперболічної системи з двома незалежними змінними в класі неперервних обмежених функцій. У праці [10] одержано умови розв'язності задачі без початкових умов для напівлінійної гіперболічної системи з двома незалежними змінними в класі функцій з експоненціальним зростанням при $t \rightarrow -\infty$. Тут використано метод Гальоркіна.

У цій статті досліджено задачу без початкових умов для напівлінійної системи гіперболічних рівнянь з багатьма незалежними змінними. Доведено, що коректність задачі не залежить від поведінки розв'язку при $t \rightarrow \infty$. Мішану задачу для такої системи рівнянь в обмеженій області досліджено в [9, с.343].

Нехай Ω — обмежена область в \mathbb{R}^l з межею $\partial\Omega \subset C^1$, $Q_T = \{(x, t) : x \in \Omega, -\infty < t < T\}$.

Розглянемо в Q_T систему рівнянь

$$u_t + \sum_{i=1}^l A_i(x, t) u_{x_i} + C(x, t) u + g(t, u) = f(x, t), \quad (1)$$

де $u = \text{col}(u_1, \dots, u_m)$, $g = \text{col}(g_1, \dots, g_m)$, $f = \text{col}(f_1, \dots, f_m)$, A_i, C — матриці порядку m , $i = 1, \dots, l$.

Позначимо $Q_{t_1, t_2} = \{(x, t) : x \in \Omega, t_1 < t < t_2\}$, $\forall t_1, t_2$, $-\infty < t_1 < t_2 \leq T$, $\Omega_t = Q_T \cap \{\tau = t\}$.

Нехай $L_{loc}^r((-\infty, T]; W)$, $r \in [1, +\infty]$ є простором функцій u таких, що $u \in L^r((t_1, t_2); W)$ для всіх $t_1, t_2 \in (-\infty, T]$, $t_1 < t_2$, де W є деяким банаховим простором.

Припускаємо, що виконуються відповідно умови:

(A) : елементи матриць A_i неперервні в \overline{Q}_T , елементи матриць A_{ix_j} кусково-неперервні в \overline{Q}_T для всіх $i, j = 1, \dots, l$; $A_i(x, t) = A_i^*(x, t)$, $i = 1, \dots, l$ для всіх $(x, t) \in Q_T$;

(C) : елементи матриці C належать до простору $L_{loc}^\infty((-\infty, T]; L^\infty(\Omega))$,
елементи матриць C_{x_i} належать до простору $L_{loc}^\infty((-\infty, T]; L^\infty(\Omega))$,
 $i = 1, \dots, l$;

(G) : функції $t \rightarrow g(t, \xi)$ є вимірними на $(-\infty, T)$ для всіх $\xi \in \mathbb{R}^m$;
функції $\xi \rightarrow g(t, \xi)$ є неперервними в \mathbb{R}^m майже для всіх $t \in (-\infty, T]$;
Функції $\xi \rightarrow g_{\xi_i}(t, \xi)$ є неперервними в $\mathbb{R}^m \setminus \{0\}$ майже для всіх $t \in (-\infty, T]$ і для всіх $i = 1, \dots, m$; існують такі невід'ємні сталі g_0, g_1 , що
 $\forall \xi, \eta \in \mathbb{R}^m$

і майже всіх $t \in (-\infty, T]$ виконуються нерівності

$$|g_i(t, \xi)| \leq g_1 \sum_{j=1}^m |\xi_j|^{p-1}, \quad i = 1, \dots, m, \quad p > 1,$$

$$(g(t, \xi) - g(t, \eta), \xi - \eta) \geq g_0 |\xi - \eta|^p;$$

$(G(t, \eta)\xi, \xi) \geq 0$ для майже всіх $t \in (-\infty, T]$ і майже для всіх $\eta, \xi \in \mathbb{R}^m$,

$$G(t, \eta) = \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1(t, \eta)}{\partial \eta_1} & \dots & \frac{\partial g_1(t, \eta)}{\partial \eta_m} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial g_m(t, \eta)}{\partial \eta_1} & \dots & \frac{\partial g_m(t, \eta)}{\partial \eta_m} \end{bmatrix},$$

(\cdot, \cdot) — скалярний добуток в \mathbb{R}^m .

Позначимо через S_τ^1 множину точок поверхні $S_\tau = \partial\Omega \times (-\infty, \tau)$, $\tau \in (-\infty, T]$, для яких

$$\sum_{i=1}^l (A_i(x, t) \cos(\nu, x_i) \xi, \xi) < 0$$

для всіх $\xi \in \mathbb{R}^m \setminus \{0\}$; через S_τ^2 — множину тих точок поверхні S_τ , для яких

$$\sum_{i=1}^l (A_i(x, t) \cos(\nu, x_i) \xi, \xi) \geq 0$$

для всіх $\xi \in \mathbb{R}^m$, де ν є зовнішньою нормальню до $\partial\Omega$.

Задамо для системи (1) країові умови

$$u(x, t) = 0 \text{ на } S_T^1. \quad (2)$$

Говоритимемо, що система (1) задовільняє умову (S), якщо

$$(S) : \quad S_T^1 = \Gamma_1 \times (-\infty, T), \quad S_T^2 = \Gamma_2 \times (-\infty, T), \quad \Gamma_1 \cup \Gamma_2 = \partial\Omega.$$

Позначимо через $V_1(\Omega)$ простір функцій

$$V_1(\Omega) = \{v : v \in H^1(\Omega); v|_{\Gamma_1} = 0\},$$

через $V_{1,loc}(\overline{Q}_T)$ — простір функцій v , які належать до $H^1(Q_{t_1, T})$ для довільного $t_1 \in (-\infty, T)$ і $v|_{S_T^1} = 0$, через $L_{loc}^p(\overline{Q}_T)$ — простір функцій v , які належать до $L^p(Q_{t_1, T})$ для довільного $t_1 \in (-\infty, T)$.

Позначимо через $A_\nu(x, t)$ матрицю $\sum_{i=1}^l A_i(x, t) \cos(\nu, x_i)$.

Запишемо рівняння характеристик для системи (1) [2]

$$\det \left| E\tau + \sum_{i=1}^l A_i(x, t) \xi_i \right| = 0, \quad (3)$$

де E — одинична матриця. Нехай для кожного (x, t) і (ξ_1, \dots, ξ_l) найбільшим коренем рівняння (3) є τ^* . Приймемо, що

$$H(\xi, x, t) = -\tau^*.$$

Тоді рівняння Гамільтона для системи (1) має вигляд

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + H(\varphi_x, x, t) = 0. \quad (4)$$

Нехай в деякому околі області Ω_{t_0} існує розв'язок $\varphi(x, t)$ рівняння (4), який задовільняє початкову умову

$$\varphi(x, t_0) = \varphi_0(x), \quad \varphi_0 \in C^1(\bar{\Omega}).$$

Через кожну точку області Ω_{t_0} проведемо характеристику, яка визначається рівняннями

$$\frac{dp_i}{dt} = -H_{q_i}, \quad \frac{dq_i}{dt} = H_{p_i}, \quad i = 1, \dots, l \quad (5)$$

і початковими умовами

$$q_i(t_0) = x_i, \quad p_i(t_0) = \frac{\partial \varphi_0(x)}{\partial x_i}, \quad i = 1, \dots, l, \quad (6)$$

де

$$q_i = x_i, \quad p_i = \varphi_{x_i}, \quad i = 1, \dots, l.$$

Припустимо виконання такої умови:

(K): Інтегральні криві задачі (5), (6) можна продовжити (при $t < t_0$) до перетину з поверхнею S_T для всіх $t \in (-\infty, T]$ і для кожного $t_0 \in (-\infty, T)$.

Продовжимо інтегральні криві задачі (5), (6) до перетину з поверхнею S_T при $t < t_0$ і позначимо через K_{t_0} об'єднання таких інтегральних кривих для всіх $x \in \Omega_{t_0}$.

Нехай $Q_{t_0, T}^K = Q_{t_0, T} \cup K_{t_0}$, $S_{t_0, T}^K = \partial Q_{t_0, T}^K \setminus (S_{t_0, T} \cup \Omega_T)$. Тоді для точок поверхні $S_{t_0, T}^K$ квадратична форма $\left(\left(E\tau + \sum_{i=1}^l A_i(x, t)\xi_i \right) \eta, \eta \right)$ невід'ємно визначена, де вектор (τ, ξ) є нормальним до $S_{t_0, T}^K$ [2, с.130].

Теорема. Нехай виконуються умови (A), (C), (G), (S), (K), $f \in (L_{loc}^2((-\infty, T]; V_1(\Omega)))^m$, $1 < p \leq \frac{2l}{l-2}$, якщо $l > 2$, $g_0 > 0$, якщо $p > 2$ і $g_0 = 0$, якщо $p \in (1, 2]$, поверхня $S_{t_0, T}^K$ кусково гладка для кожного $t_0 \in (-\infty, T]$. Тоді існує єдиний розв'язок майже всюди задачі (1), (2) в області Q_T .

Д о в е д е н н я. Нехай t_1 таке значення t , що $Q_{T-1, T}^K \subset Q_{t_1-1, T}$, t_2 таке значення t , що $Q_{t_1, T}^K \subset Q_{t_2-1, T}$, і т.д. $Q_{t_k, T}^K \subset Q_{t_{k+1}-1, T}$, $k = 1, 2, \dots$. В області $Q_{t_k, T}$ розглянемо задачу для системи (1) з початковою умовою

$$u(x, t_k) = 0.$$

Згідно з теоремою 1 [3], для кожного k існує розв'язок майже всюди цієї задачі. Тоді одержимо послідовність функцій $\{u^k(x, t)\}$.

Легко бачити, що $u^s(x, t) = u^k(x, t)$ в $Q_{t_k, T}^K$ для $s > k$. Справді, в $Q_{t_k, T}^K$ кожна з функцій u^s і u^k задовільняють систему (1) і крайову умову (2). Позначимо через $u^{k,s} = u^k - u^s$, тоді

$$\int_{Q_{t_k, T}^K} \left(u_t^{k,s} + \sum_{i=1}^l A_i(x, t) u_{x_i}^{k,s} + C(x, t) u^{k,s} + g(t, u^k) - g(t, u^s), u^{k,s} e^{-\gamma t} \right) dx dt = 0.$$

Звідси одержуємо рівність

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega_T} |u^{k,s}|^2 e^{-\gamma T} dx + \int_{Q_{t_k, T}^K} \left[\gamma |u^{k,s}|^2 + 2(C(x, t) u^{k,s}, u^{k,s}) + 2(g(t, u^k) - g(t, u^s), u^{k,s}) - \right. \\ & \quad \left. \sum_{i=1}^l (A_{ix_i}(x, t) u^{k,s}, u^{k,s}) \right] e^{-\gamma t} dx dt + \int_{S_{t_k, T}^K} \left[|u^{k,s}|^2 \cos(\nu, t) + \right. \\ & \quad \left. \sum_{i=1}^l (A_i(x, t) \cos(\nu, x_i) u^{k,s}, u^{k,s}) \right] e^{-\gamma t} dS + \\ & \quad \int_{S_{t_k, T}^2} \sum_{i=1}^l (A_i(x, t) \cos(\nu, x_i) u^{k,s}, u^{k,s}) e^{-\gamma t} dS = 0, \end{aligned} \quad (7)$$

де $S_{t_k, T}^2 = \Gamma_2 \times (t_k, T)$.

Враховуючи умови (A), (C), (G), (K), а також те, що $S_{t_k, T}^K$ є характеристичною, з (7) одержуємо нерівність

$$\int_{\Omega_T} |u^{k,s}|^2 e^{-\gamma T} dx + (\gamma + 2c_0 - a_1) \int_{Q_{t_k, T}^K} |u^{k,s}|^2 e^{-\gamma t} dx dt \leq 0, \quad (8)$$

де a_1 — стала з оцінки $\sum_{i=1}^l (A_{ix_i}(x, t) \xi, \xi) \leq a_1 |\xi|^2$.

Отже, вибравши $\gamma = 2c_0 - a_1 + 1$, з (8) матимемо, що $u^k = u^s$ майже всюди в $Q_{t_k, T}^K$. Можемо визначити функцію u так:

$$u(x, t) = u^k(x, t), \quad (x, t) \in Q_{t_k, T}^K.$$

Функція u буде розв'язком майже всюди задачі Фур'є для системи (1).

Доведемо єдиність розв'язку. Припустимо, що існують два розв'язки u^1 і u^2 задачі (1), (2). Тоді функція $u = u^1 - u^2$ задовільняє систему

$$u_t + \sum_{i=1}^l A_i(x, t) u_{x_i} + C(x, t) u + g(t, u^1) - g(t, u^2) = 0. \quad (9)$$

Помножимо (9) на $ue^{-\beta t}$, де $\beta = 2c_0 - a_1 + 1$ і проінтегруємо по області $Q_{t_k, T}^K$, де k — довільне фіксоване натуральне число, а $\tau \in (t_k, T)$. Тоді, аналогічно як (8), одержимо нерівність

$$\int_{\Omega} |u(x, \tau)|^2 e^{-\beta \tau} dx \leq 0.$$

Звідси, $u^1(x, t) = u^2(x, t)$ майже всюди в $Q_{t_k, T}^K$. Оскільки k є довільним, це завершує доведення теореми.

Приклад 1. Розглянемо систему

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} + a_i(x, t) \frac{\partial u_i}{\partial x} + \sum_{j=1}^m c_{ij}(x, t) u_j = f_i(x, t), \quad i = 1, \dots, m \quad (10)$$

в області $Q_T = \{(x, t) : 0 < x < x_0, -\infty < t < T\}$.

Припускаємо, що для функцій $a_i, c_{ij}, f_i, i, j = 1, \dots, m$ виконуються умови:

$$a_i \in C(\overline{Q}_T), \quad a_{ix}, a_{it} \text{ — кусково-неперервні в } \overline{Q}_T,$$

$$a_i(x, t) \neq 0 \text{ в } \overline{Q}_T;$$

$$c_{ij}, c_{ijx} \in L_{loc}^\infty((-\infty, T]; (0, x_0)), \quad \forall j, i = 1, \dots, m;$$

$$f_i, f_{ix} \in L_{loc}^\infty((-\infty, T]; (0, x_0)), \quad i = 1, \dots, m.$$

Оскільки a_i для всіх (x, t) зберігають знак, то характеристики системи (10), проведені з точки (x, t) , перетинають прямі $x = 0$ або $x = x_0$ (в залежності від знаку a_i). Нехай, наприклад,

$$\begin{aligned} a_i(x, t) &> 0, \quad i = 1, \dots, s, \\ a_j(x, t) &< 0, \quad j = s+1, \dots, m, \quad 1 \leq s \leq m. \end{aligned}$$

Розглянемо для системи (10) крайові умови

$$\begin{aligned} u_i(0, t) &= 0, \quad i = 1, \dots, s, \\ u_j(x_0, t) &= 0, \quad j = s+1, \dots, m. \end{aligned} \quad (11)$$

Тоді задача (10), (11) має єдиний розв'язок майже всюди. Зазначимо, що коректність задачі не залежить від поведінки розв'язку при $t \rightarrow -\infty$.

Приклад 2. Нехай $A_{ij}(x, t) = \text{diag}\{a_{j1}, \dots, a_{jj}\}, \quad j = 1, \dots, m$ і $a_{ij} \neq 0$ в \overline{Q}_T . Запишемо рівняння характеристик кожного рівняння системи (1):

$$\frac{dx_i}{dt} = a_{ij}(x, t), \quad i, j = 1, \dots, l. \quad (12)$$

Розглянемо для рівнянь (12) початкові умови

$$x(t_0) = x^0, \quad x^0 \in \overline{\Omega}_{t_0}. \quad (13)$$

Тоді розв'язок задачі (12), (13) може бути продовжений до перетину з поверхнею S_T . Розглянемо ті частини інтегральних кривих задачі (12), (13) для $t \leq t_0$, які лежать в \overline{Q}_T . Позначимо об'єднання цих інтегральних кривих для всіх $x^0 \in \overline{\Omega}_{t_0}$ через I_{t_0} . Тоді $Q_{t_0, T}^K = Q_{t_0, T} \cup I_{t_0}$.

Отже, існує єдиний розв'язок майже всюди задачі без початкових умов (1), (2) в необмеженій за часом області.

Розглянемо частковий випадок прикладу 2, коли

$$a_{ij}(x, t) = a_j(x, t), \quad i = 1, \dots, m.$$

Запишемо характеристичне рівняння (3) для системи (1). Оскільки матриці A_j діагональні, то рівняння (3) можна записати у вигляді

$$\prod_{i=1}^m \left(\tau + \sum_{j=1}^l \xi_j a_{ij}(x, t) \right) = 0,$$

тобто це рівняння розпадається на m рівнянь

$$\tau + \sum_{j=1}^l \xi_j a_{ij}(x, t) = 0, \quad i = 1, \dots, m.$$

Нехай $\tau^* = \max_{i=1, \dots, m} \left(-\sum_{j=1}^l \xi_j a_{ij}(x, t) \right)$ досягається при $i = i^*(\xi, x, t)$.

Тоді $H(\xi, x, t) = \sum_{j=1}^l \xi_j a_{ji^*}(x, t)$ і рівняння Гамільтона-Якобі набуде вигляду

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \sum_{j=1}^l a_{ji^*}(x, t) \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} = 0. \quad (14)$$

Оскільки $a_{ij}(x, t) = a_j(x, t)$, $i = 1, \dots, m$, то рівняння (14) запишемо так

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \sum_{j=1}^l a_j(x, t) \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} = 0. \quad (15)$$

Характеристики рівняння (15) визначаються як розв'язок задачі Коші

$$\frac{dx_j}{dt} = a_j(x, t), \quad x(t_0) = x^0 \in \Omega_{t_0}. \quad (16)$$

Розв'язок задачі (16) можна продовжити до перетину з поверхнею S_T . Розглянемо об'єднання I_{t_0} інтегральних кривих задачі (16) для $t \leq t_0$ для всіх $x^0 \in \Omega_{t_0}$. Тоді $Q_{t_0, T}^K = Q_{t_0, T} \cup I_{t_0}$.

Отже, якщо виконуються умови гладкості коефіцієнтів системи (1), то існує єдиний розв'язок майже всюди задачі без початкових умов (1), (2) незалежно від поведінки розв'язку при $t \rightarrow -\infty$.

Приклад 3. Розглянемо симетричну гіперболічну систему, яка описує поширення звукових хвиль в рухомому середовищі [2, с.141]

$$\left\{ \begin{array}{l} \rho_0 \frac{\partial u}{\partial t} + \rho_0 U \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} = f_1(x, y, t), \\ \rho_0 \frac{\partial v}{\partial t} + \rho_0 U \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial p}{\partial y} = f_2(x, y, t), \\ \frac{1}{\rho_0 c_0^2} \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{U}{\rho_0 c_0^2} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = f_3(x, y, t), \end{array} \right. \quad (17)$$

в області $Q_T = \Omega \times (-\infty, T)$, де Ω — обмежена область в \mathbb{R}^2 з гладкою межею $\partial\Omega$. Рівняння Гамільтона-Якобі для (17) [2, с.142] є

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + U \frac{\partial \varphi}{\partial x} - c_0 \sqrt{\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2} = 0,$$

а рівняння характеристичного конуса

$$c_0^2(t - t_0)^2 - [(x - Ut) - (x_0 - Ut_0)]^2 - (y - y_0)^2 = 0, \quad (18)$$

де $(x_0, y_0) \in \Omega_{t_0}$.

Тоді $Q_{t_0, T}^K$ буде об'єднанням перетинів зовнішньої частини конусів (18) для $t \leq t_0$ з областю Q_T для всіх $(x, y) \in \bar{\Omega}_{t_0}$. Отже, існує єдиний розв'язок

майже всюди задачі без початкових умов. Коректність задачі не залежить від поведінки розв'язку при $t \rightarrow -\infty$.

Приклад 4. Розглянемо двовимірне рівняння теорії пружності [2, с.134]

$$\begin{aligned}\rho_0 \frac{\partial u}{\partial t} &= \frac{\partial \sigma_{11}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{12}}{\partial y} + f_1, \\ \rho_0 \frac{\partial v}{\partial t} &= \frac{\partial \sigma_{21}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{22}}{\partial y} + f_2, \quad (\sigma_{12} = \sigma_{21}), \\ \frac{\partial \sigma_{11}}{\partial t} &= \left(K + \frac{4}{3}\mu \right) \frac{\partial u}{\partial x} + \left(K - \frac{2}{3}\mu \right) \frac{\partial v}{\partial y} + f_3, \\ \frac{\partial \sigma_{22}}{\partial t} &= \left(K - \frac{2}{3}\mu \right) \frac{\partial u}{\partial x} + \left(K + \frac{4}{3}\mu \right) \frac{\partial v}{\partial y} + f_4, \\ \frac{\partial \sigma_{12}}{\partial t} &= \mu \left(\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \right) + f_5.\end{aligned}$$

Тоді рівняння Гамільтона–Якобі буде [2, с.137]

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} - c_0 \sqrt{\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2} = 0,$$

$$\text{де } c_0 = \sqrt{\frac{K + \frac{4}{3}\mu}{\rho_0}}.$$

Характеристичні конуси одержуємо з (18) при $U = 0$. Область $Q_{t_0, T}^K$ будуємо аналогічно як в прикладі 3.

Отже, існує єдиний розв'язок майже всюди і зазначимо, що коректність задачі не залежить від поведінки розв'язку при $t \rightarrow \infty$.

1. Бокало Н. М. О задаче без начальных условий для некоторых классов нелинейных параболических уравнений // Труды семинара имени И.Г.Петровского.– 1989. – Вып.14. – С. 3–44.
2. Годунов С. К. Уравнения математической физики. – Москва: Главная редакция физико–математической литературы изд–ва „Наука”, 1971. – 416 с.
3. Гузіль Н. І. Мишана задача для напівлінійної гіперболічної системи першого порядку в необмеженій області// Вісн. Львів. ун–ту. Сер. мех.–мат. – 2002. – Вип.60 – С. 80–91.
4. Кирилич В. М., Мишкіс А. Д. Крайова задача без початкових умов для лінійної одновимірної системи рівнянь гіперболічного типу // Доц. АН УРСР, сер.А. – 1991.– N 5. – С. 8–10.
5. Кирилич В. М., Мишкіс А. Д. Краевые задачи без начальных условий для линейной однородной системы уравнений гиперболического типа // Дифференциальные уравнения. – 1992. – Т.28. – № 3. – С. 463–469.
6. Лавренюк С. П. Задача без начальных условий для одной эволюционной системы. Условия единственности// Нелинейные граничные задачи. – 1993. – № 5. – С. 53–58.
7. Лавренюк С. П. Задача для одного эволюционного уравнения в полуограниченном по времени цилиндре// Український матем. журн. – 1990. – Т.42. – № 11. – С. 1481–1486.
8. Лавренюк С. П., Оліскевич М. Задача Фур'є для однієї нелінійної системи гіперболічних рівнянь з трьома незалежними змінними // Вісн. Львів. ун–ту. Сер. мех.–мат. – 2002. – Вип.60 – С. 80–91.
9. Лионс Ж.–Л. Некоторые методы решения нелинейных краевых задач. – М., Мир, 1972. – 588 с.

10. Lavrenyuk S. P., Zareba L. Nonlocal problem for the nonlinear system of the first order without initial conditions // Математичні Студії. – 2000. – Т.14. – № 2. – С. 150–158.
11. Tychonoff A. Theoremes d'unicite pour l'équation de la chaleur// Mat. Sbornik. – 1935. – Vol.42. – № 2. – P. 199–216.

ЗАДАЧА БЕЗ НАЧАЛЬНЫХ УСЛОВИЙ ДЛЯ ГИПЕРБОЛИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ ПЕРВОГО ПОРЯДКА

В работе рассмотрена задача без начальных условий для гиперболической системы вида

$$u_t + \sum_{i=1}^l A_i(x, t)u_{x_i} + C(x, t)u + g(t, u) = f(x, t)$$

в ограниченной по переменным x области. Получены некоторые достаточные условия существования и единственности решения почти всюду независимо от его поведения при $t \rightarrow -\infty$.

THE PROBLEM WITHOUT INITIAL DATA FOR HYPERBOLIC SYSTEM OF THE FIRST ORDER

In the article there is considered the problem without initial data for hyperbolic system of a type

$$u_t + \sum_{i=1}^l A_i(x, t)u_{x_i} + C(x, t)u + g(t, u) = f(x, t)$$

in a bounded on the variable x . There are obtained some sufficient conditions of the existence and uniqueness a solution independently on its behaviour when $t \rightarrow -\infty$.

Львівський національний
університет ім. І. Франка

Отримано
24.12.03